

## Klausur Mathematik II

(Informatiker)

11. März 2008

(Hans-Georg Rück)

### Aufgabe 1 (6 Punkte):

Betrachten Sie im  $\mathbb{R}^2$  die folgenden Vektoren

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

- a) Zeigen Sie, dass  $(\vec{v}_1, \vec{v}_2)$  eine Basis von  $\mathbb{R}^2$  ist.  
b) Eine lineare Abbildung  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  sei durch die folgende Festlegung gegeben:

$$f(\vec{v}_1) = \vec{v}_1 - 2\vec{v}_2, \quad f(\vec{v}_2) = \vec{v}_1 - 2\vec{v}_2.$$

Berechnen Sie die Matrix  $A$  mit der Eigenschaft  $f(\vec{x}) = A \cdot \vec{x}$  für alle  $\vec{x} \in \mathbb{R}^2$ .

- c) Berechnen Sie eine Basis des Kerns von  $f$  und eine Basis des Bildes von  $f$ .

### Aufgabe 2 (8 Punkte):

Für eine beliebige reelle Zahl  $\alpha$  betrachte man die Matrix

$$A_\alpha = \begin{pmatrix} 1 - \alpha & 0 & \alpha \\ 0 & 1 & 0 \\ -\alpha & 0 & \alpha + 1 \end{pmatrix}.$$

- a) Berechnen Sie alle Eigenwerte von  $A_\alpha$ .  
b) Berechnen Sie zu jedem Eigenwert die zugehörigen Eigenvektoren von  $A_\alpha$ .  
c) Für welche reellen  $\alpha$  ist  $A_\alpha$  diagonalisierbar? Begründen Sie Ihre Antwort.

### Aufgabe 3 (6 Punkte):

Gegeben seien im  $\mathbb{R}^4$  die Vektoren

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -3 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{v}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Der Unterraum  $U$  werde von  $\vec{v}_1$  und  $\vec{v}_2$  aufgespannt, der Unterraum  $W$  von  $\vec{v}_3$  und  $\vec{v}_4$ .

- a) Berechnen Sie  $\dim_{\mathbb{R}}(U)$  und  $\dim_{\mathbb{R}}(W)$ .  
b) Berechnen Sie eine Basis von  $U \cap W$  (*Hinweis:  $U \cap W \neq \{\vec{0}\}$* ).

## Lösungen:

1. a) Es reicht hier offensichtlich die lineare Unabhängigkeit zu überprüfen. Aus  $\lambda \vec{v}_1 + \mu \vec{v}_2 = \vec{0}$  folgt sofort:  $\lambda = 0$  und  $\mu = 0$ .

b) Naive Methode:

Sei  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ . Dann ist

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} - 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -4 \end{pmatrix},$$
$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -4 \end{pmatrix}.$$

Löse nach  $a, b, c, d$ :

$$\begin{aligned} a + 2b &= -1, \\ c + 2d &= -4, \\ a + 3b &= -1, \\ c + 3d &= -4. \end{aligned}$$

Man sieht sofort (oder mit dem Gauß-Algorithmus):

$$b = 0, \quad d = 0, \quad a = -1, \quad c = -4,$$

also  $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -4 & 0 \end{pmatrix}$ .

Mit Übergangsmatrizen:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -4 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -4 & 0 \end{pmatrix}.$$

c) Basis des Kerns:

Löse  $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -4 & 0 \end{pmatrix} \vec{x} = \vec{0}$ , also ist  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  eine Basis vom Kern( $f$ ).

Basis des Bildes:

Das Bild hat die Dimension 1, also ist  $\begin{pmatrix} -1 \\ -4 \end{pmatrix}$  eine Basis vom Bild( $f$ ).

2. a) Berechne zunächst das charakteristische Polynom:

$$\begin{aligned} \chi(X) &= \det \begin{pmatrix} 1 - \alpha - X & 0 & \alpha \\ 0 & 1 - X & 0 \\ -\alpha & 0 & \alpha + 1 - X \end{pmatrix} \\ &= (1 - X)((1 - \alpha - X)(\alpha + 1 - X) + \alpha^2) \\ &= (1 - X)((1 - X)^2 - \alpha^2 + \alpha^2) = (1 - X)^3. \end{aligned}$$

$\lambda = 1$  ist der einzige Eigenwert.

b) Eigenvektoren zum Eigenwert 1:

$$\begin{pmatrix} 1 - \alpha - 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \\ -\alpha & 0 & \alpha + 1 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\alpha & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \\ -\alpha & 0 & \alpha \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -\alpha & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Fall 1:

Falls  $\alpha \neq 0$ , dann lässt sich die Matrix vereinfachen zu  $\begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . Also ist  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

eine Basis des Eigenraumes.

Fall 2:

Falls  $\alpha = 0$ , dann ist die Matrix die Nullmatrix und eine Basis des Eigenraumes ist:

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

c)  $A_\alpha$  ist genau dann diagonalisierbar, wenn  $\alpha = 0$  ist. Dies folgt aus b) und der Tatsache, dass es zu einer diagonalisierbaren Abbildung stets eine Basis aus Eigenvektoren gibt und umgekehrt.

3. a) Man sieht sofort mit dem Gauß-Algorithmus, dass jeweils die beiden Erzeuger linear unabhängig sind. Also gilt  $\dim_{\mathbb{R}}(U) = \dim_{\mathbb{R}}(W) = 2$ .

b) Sei  $\vec{v} \in U \cap W$ , dann ergibt der Ansatz

$$\vec{v} = \lambda \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -3 \\ -1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

ein lineares Gleichungssystem in  $\lambda, \mu, \alpha$  und  $\beta$  mit der Koeffizientenmatrix:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Sei  $\beta$  beliebig. Dann ist die Lösung  $\alpha = -\beta, \mu = \beta, \lambda = -\beta$ . Also ist  $\vec{v} = \beta \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ , somit

ist  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$  eine Basis von  $U \cap W$ .